EDUCAR TECNOLOGÍA

Programación

ENCENDER UN LED



ELEMENTOS:

- 1 led
- Resistencia: 220 ohms



Tener en cuenta que para Tinkercad la palabra **pasador equivale al pin** donde se ha conectado el positivo del led.

Programación con Bloques Visualino

Funciones			/*** Global variables ***/
Control	Inicio	Declarar variable GLOBAL [ed] = 7	Int led=7;
Lógica Matemáticas	Repetir	Escribir en el pin digital PIN# (Var led - estado ALTO - Esperar [ms] (3000)	void setup() {
Texto		Escribir en el pin digital PIN# Var led vestado BAJO v	} void loop()
Comunicación Zum bloqs			pinMode(led,OUTPUT); digitalWrite(led,HIGH); delay(3000); pinMode(led,OUTPUT);
Octopus blogs			delay(3000);
Funciones PIN	1		}
LCD bloqs			/ Punction definition /
Servo			

Esta aplicación permite realizar el comparativo de los bloques con las sentencias del IDE de arduino y es posible utilizarlo en el aprendizaje inicial de la programación.

Programación con IDE ARDUINO

```
int led = 7;
void setup() {
pinMode(led,OUTPUT);
}
void loop() {
digitalWrite(led, HIGH) ;
delay(3000);
digitalWrite(led, LOW) ;
delay(3000);
}
```

CRUCE DE SEMÁFOROS



ELEMENTOS

Leds: 6

Resistencias: 6 de 220 ohms

definir pasador 13 🔹 en ALTA 👻
definir pasador 6 🕶 en ALTA 🕶
esperar 10 segundos -
definir pasador 13 👻 en 🛛 BAJA 👻
definir pasador 6 - en BAJA -
esperar 0 segundos 👻
definir pasador 12 👻 en ALTA 👻
definir pasador 7 🔹 en ALTA 👻
esperar 2 segundos *
definir pasador 12 👻 en BAJA 👻
definir pasador 7 🔹 en BAJA 👻
esperar 0 segundos 🕶
definir pasador 11 🔹 en ALTA 👻
definir pasador 8 🔹 en ALTA 👻
esperar 10 segundos -
definir pasador 11 - en BAJA -
definir pasador 8 🗸 en BAJA 🗸
esperar 0 segundos -
definir pasador 12 - en ALTA -
definir pasador 7 • en ALTA •
esperar 2 segundos -
definir pasador 12 - en BAJA -
definir pasador 7 ▼ en BAJA ▼
esperar 0 segundos 🔻



Programación con IDE ARDUINO

void setup()

{

pinMode(13, OUTPUT);

pinMode(12, OUTPUT);

pinMode(11, OUTPUT);

pinMode(8, OUTPUT);

pinMode(7, OUTPUT);

pinMode(6, OUTPUT);

}

void loop()

```
{
```

digitalWrite(13, HIGH);

digitalWrite(6, HIGH);

delay(10000);

digitalWrite(13, LOW);

digitalWrite(6, LOW);

delay(0);

digitalWrite(12, HIGH);

digitalWrite(7, HIGH);

delay(2000);

digitalWrite(12, LOW);

digitalWrite(7, LOW);

delay(0);

digitalWrite(11, HIGH);

digitalWrite(8, HIGH);

delay(10000);

digitalWrite(11, LOW);

digitalWrite(8, LOW);

delay(0);

digitalWrite(12, HIGH);

digitalWrite(7, HIGH);

delay(2000);

digitalWrite(12, LOW);

digitalWrite(7, LOW);

delay(0); //FIN

}

LED Y BUZZER







Programación con IDE ARDUINO

```
void setup()
{ pinMode(6,OUTPUT);
  pinMode(8,OUTPUT);
}
void loop()
{
  digitalWrite(6,HIGH);
  digitalWrite(8,HIGH);
  delay(5000);
  digitalWrite(8,HIGH);
  delay(5000);
}
```

MEDIR DISTANCIAS: ULTRASONIDO



Programación con Bloques Tinkercad





SENSOR DE NIVEL O DISTANCIAS: ULTRASONIDO



	ensor a	5-GISU	ancia ultras	ionico ei	r er pas		er ues	encau	mauor	• •	pasador d	6.600	<u> </u>	en las unidades		30	entond
definir pasador	11 👻	en	ALTA 👻														
definir pasador	12 -	en	BAJA 👻														
definir pasador	13 👻	en	BAJA 👻														
leer el s	ensor d	e dist	ancia ultras	iónico ei	n el pas	ador de	el des	encade	anador	3 🕶	pasador d	le eco	2 🔻	en las unidades	cm 🔻	20	enton
definir pasador	11 👻	en	BAJA 👻														
definir pasador	12 🔻	en	ALTA 👻														
definir pasador	13 🔻	en	BAJA 🔻														
<u> </u>																	
leer el s	ensor d	e dist	ancia ultra s	ónico e	n el pas	ador de	el des	encade	anador	3 🕶	pasador d	le eco	2 🕶	en las unidades	cm 🔹	10	enton
definir pasador	11 👻	en	BAJA 🔻														
definir pasador	12 🔻	en	BAJA 🔻														

Inicio	Declarar	variable GLOBAL distancia = 10
Repetir	Var dista	ancia - = C BAT - Sensor de Ultrasonidos
		ECHO PIN# 2 TRIGGER PIN# 3
	📩 si	Var distancia - (30)
	ejecutar	Escribir en el pin digital PIN# 11 estado ALTO -
		Escribir en el pin digital PIN# 12 estado BAJO -
		Escribir en el pin digital PIN# 13 estado BAJO -
	🚼 si	Var distancia - 20
	ejecutar	Escribir en el pin digital PIN# (11) estado BAJO -
		Escribir en el pin digital PIN# 12 estado ALTO -
		Escribir en el pin digital PIN# 13 estado BAJO -
	🚼 si	Var distancia - (10)
	ejecutar	Escribir en el pin digital PIN# 111 estado BAJO -
		Escribir en el pin digital PIN# 12 estado BAJO -
		Escribir en el pin digital PIN# 13 estado ALTO -

SERVOMOTOR







BASURERO: ULTRASONIDO Y SERVOMOTOR







BOTONES O PULSADORES



Programación con Bloques Tinkercad

definir pasador	6 🔻	en	ALTA 👻		
definir pasador	7 🔻	en	ALTA 🔻		
no					
definir pasador	6 🔻	en	BAJA 🔻		
definir pasador	7 🕶	en	BAJA 👻		

